

F3. Helmholtz tétele a sebességmező felbontásáról és a teljességi tétel a sebességi mező felépítéséről

A vektormezők két fontos tulajdonsága a rotáció és a divergencia. Vajon megadható-e olyan vektormező-felbontás, ami elkülöníti a divergenciamentes és a rotációmentes összetevőket? A válasz igen. Erre mondjuk ki Helmholtz tételét!

F.3.1. Helmholtz tétele a sebességmező felbontásáról

Állítás. Adott a $\mathbf{v}(\mathbf{r})$ folytonos és differenciálható vektor-vektor függvény. Ez minden esetben felbontható két olyan összetevőre

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_\chi + \mathbf{v}_\Psi,$$

amelyek közül az egyik divergencia-, a másik rotációmentes.

Bizonyítás. Adjuk meg a felbontást! Legyen \mathbf{s} olyan folytonos, legalább kétszer deriválható vektormező, amelyre teljesül, hogy

$$\nabla^2 \mathbf{s} = \Delta \mathbf{s} = -\mathbf{v}.$$

A $\nabla^2 \mathbf{s}$ kifejezés alakja a Descartes-féle koordináta-rendszerben:

$$\mathbf{s} = \begin{pmatrix} s_x \\ s_y \\ s_z \end{pmatrix}, \quad \nabla^2 \mathbf{s} = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 s_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 s_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 s_x}{\partial z^2} \\ \frac{\partial^2 s_y}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 s_y}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 s_y}{\partial z^2} \\ \frac{\partial^2 s_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 s_z}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 s_z}{\partial z^2} \end{pmatrix}$$

A hármas vektorszorzás tulajdonságai miatt

$$\nabla \times (\nabla \times \mathbf{s}) = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{s}) - (\nabla \nabla) \mathbf{s}.$$

Az egyenlőség átrendezése után:

$$-\nabla^2 \mathbf{s} = -\nabla(\nabla \cdot \mathbf{s}) + \nabla \times (\nabla \times \mathbf{s}).$$

Vezessük be a χ sebességpotenciált és a Ψ áramfüggvényt a következőképpen:

$$\chi = -\nabla \cdot \mathbf{s}, \quad \Psi = \nabla \times \mathbf{s}!$$

A divergenciamentes \mathbf{v}_Ψ vektormező a Ψ vektorpotenciál-mező az ún. áramfüggvény rotációjaként adható meg.

$$\mathbf{v}_\Psi = \mathbf{rot} \Psi = \nabla \times (\nabla \times \mathbf{s}) = \mathbf{rot} \mathbf{rot} \mathbf{s} ,$$

s így

$$\operatorname{div} \mathbf{v}_\Psi = \operatorname{div} \mathbf{rot} \Psi = \nabla (\nabla \times \Psi) = \nabla [\nabla \times (\nabla \times \mathbf{s})] = 0 .$$

A rotációmentes \mathbf{v}_χ vektormező a χ skalárpotenciál-mező az ún. sebességpotenciál segítségével adható meg, mégpedig annak gradienseként.

$$\mathbf{v}_\chi = \mathbf{grad} \chi = \nabla \chi = \nabla (-\nabla \cdot \mathbf{s}) ,$$

s így

$$\mathbf{rot} \mathbf{v}_\chi = \mathbf{rot} \mathbf{grad} \chi = \nabla \times \nabla (-\nabla \cdot \mathbf{s}) = - \mathbf{rot} \mathbf{grad} \operatorname{div} \mathbf{s} = 0 .$$

Tehát egyértelműen előállítottuk a \mathbf{V} folytonos és deriválható vektormező felbontását, bebizonyítottuk az állítását.

F.3.1.1. A sebességmező megadása 2D esetben az áramfüggvénnyel és a sebességpotenciállal

Tekintsük az áramlási mezőt az (x, y) síkban!

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_h = u \cdot \mathbf{i} + v \cdot \mathbf{j} .$$

A divergenciamentes sebességkomponens:

$$\mathbf{v}_\Psi = \nabla \times \Psi .$$

\mathbf{v}_Ψ kétdimenziós vektor, nincs vertikális komponense. A vektoriális szorzás szabályai szerint ez csak úgy lehetséges, ha az áramfüggvénynek viszont nincs horizontális összetevője, vagyis kétdimenziós esetben mint skalár szerepel.

$$\mathbf{v}_\Psi = \nabla \times (\mathbf{k} \Psi) = \mathbf{k} \times (\nabla \Psi) .$$

A kétdimenziós nabla-operátor alakja:

$$\nabla = \nabla_h = \mathbf{i} \cdot \frac{\partial}{\partial x} + \mathbf{j} \cdot \frac{\partial}{\partial y} .$$

A sebességmező divergenciamentes része:

$$\mathbf{v}_\Psi = \mathbf{k} \times (\nabla \Psi) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} \partial \Psi / \partial x \\ \partial \Psi / \partial y \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\partial \Psi / \partial y \\ +\partial \Psi / \partial x \\ 0 \end{pmatrix} = -\mathbf{i} \frac{\partial \Psi}{\partial y} + \mathbf{j} \frac{\partial \Psi}{\partial x} .$$

A sebességmező örvénymentes része:

$$\mathbf{v}_\chi = (\nabla \chi) = \mathbf{i} \frac{\partial \chi}{\partial x} + \mathbf{j} \frac{\partial \chi}{\partial y} .$$

A horizontális sebességmező alakja:

$$\mathbf{v}_h = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_\Psi + u_\chi \\ v_\Psi + v_\chi \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{\partial \Psi}{\partial y} + \frac{\partial \chi}{\partial x} \\ +\frac{\partial \Psi}{\partial x} + \frac{\partial \chi}{\partial y} \end{pmatrix} .$$

A horizontális divergencia és az örvényesség:

$$\operatorname{div} \mathbf{v}_h = \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = \operatorname{div}_h \mathbf{v}_\chi = \nabla_h \cdot \mathbf{v}_\chi = \nabla_h \cdot \nabla_h \chi = \left(\frac{\partial^2 \chi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \chi}{\partial y^2} \right) ,$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{v}_h = \mathbf{k} \cdot \zeta = \mathbf{k} \cdot \left(\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right) = \mathbf{k} \cdot \operatorname{rot}_z \mathbf{v}_\Psi = \nabla_h \times \mathbf{v}_\Psi = \nabla_h \times (\mathbf{k} \times \nabla_h \Psi) = \mathbf{k} \cdot \nabla_h^2 \Psi = \mathbf{k} \cdot \left(\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y^2} \right)$$

F.3.2. A teljességi tétel

Helmholtz tétele alapján láttuk, hogy a divergencia- és a rotációmező ismerete nem elég az eredeti vektormező leírásához, gondoljunk csak a mezőben meglévő deformációra, vagy translációra (eltolás, adott sebességgel való mozgás) mint invariáns mennyiségekre. A sebességmező visszaállításához további információra is szükség van. Erről szól a teljességi tétel.

Állítás. Legyen ismeretes a ΔF zárt felület határolta ΔV tér minden \mathbf{r} pontjában a $\mathbf{v}(\mathbf{r})$ vektortér divergenciája és rotációja

$$\operatorname{div} \mathbf{v}(\mathbf{r}) = d(\mathbf{r}), \quad \operatorname{rot} \mathbf{v}(\mathbf{r}) = \boldsymbol{\omega}(\mathbf{r}), \quad \text{ahol } \mathbf{r} \in \Delta V ,$$

továbbá legyen ismert a ΔF zárt felület minden \mathbf{r}_F pontjában ($\mathbf{r}_F \equiv \mathbf{r}$, ahol $\mathbf{r} \in \Delta F$) a $\mathbf{v}(\mathbf{r}_F)$ normális vetülete, $v_n = \mathbf{v} \cdot \mathbf{n} = f(\mathbf{r}_F)$. E három feltétel mellett a $\mathbf{v}(\mathbf{r})$, $\mathbf{r} \in \Delta V$ vektortér minden pontjában egyértelműen megadható.

Bizonyítás. Az állítást indirekt módon bizonyítjuk be. Tegyük fel, hogy nem igaz az állítás. Ez azt jelenti, hogy létezik legalább két olyan vektortér $\mathbf{v}_1 \neq \mathbf{v}_2$, ami kielégíti a feladat állítását. Ekkor a

$$\mathbf{d} = \mathbf{v}_1 - \mathbf{v}_2$$

különbségi vektorra nézve igaz, hogy

$$\operatorname{div} \mathbf{d} = 0, \quad \operatorname{rot} \mathbf{d} = 0, \quad d_n = \mathbf{d} \cdot \mathbf{n} = 0.$$

A $\operatorname{rot} \mathbf{d} = 0$ miatt a $\mathbf{d} = \mathbf{v}_1 - \mathbf{v}_2$ vektortér potenciális:

$$\mathbf{d} = \operatorname{grad} \chi,$$

a χ skalár pedig a $\operatorname{div} \mathbf{d} = 0$ miatt harmonikus a ΔV térrészben, vagyis ott kielégíti a Laplace-egyenletet:

$$\operatorname{div} \mathbf{d} = \operatorname{div} \operatorname{grad} \chi = \nabla^2 \chi = 0,$$

végezetül a harmadik feltétel $d_n = \mathbf{d} \cdot \mathbf{n} = 0$ miatt a ΔF felületen

$$d_n = \operatorname{grad} \chi \cdot \mathbf{n} = \frac{\partial \chi}{\partial n} = 0.$$

Természetesen a $\mathbf{d} = 0$ kielégíti mindhárom egyenletet, de egyik összefüggés sem zárja ki önmagában más megoldás létezését. Gondoljunk pl. d_n nulla voltára. Ez úgy is előfordulhat, hogy a \mathbf{d} vektornak nincs a felület normálisába eső komponense, mindenütt a ΔF felület érintő síkjába esik. A továbblépéshez kihasználjuk Green első tételének következményét (lásd az F2. függelék), miszerint

$$\int_{\Delta V} (\Delta \chi + \operatorname{grad}^2 \chi) dV = \oint_{\Delta F} \operatorname{grad} \chi \cdot \mathbf{dF} = \oint_{\Delta F} \operatorname{grad} \chi \cdot \mathbf{n} dF = \oint_{\Delta F} \frac{\partial \chi}{\partial n} dF.$$

Tudva, hogy

$$d_n = \operatorname{grad} \chi \cdot \mathbf{n} = \frac{\partial \chi}{\partial n} = 0 \quad \text{és} \quad \operatorname{div} \mathbf{d} = \operatorname{div} \operatorname{grad} \chi = \nabla^2 \chi = 0,$$

kapjuk, hogy

$$\int_{\Delta V} \operatorname{grad}^2 \chi dV = 0.$$

E felírásból következik, hogy

$$\operatorname{grad} \chi = \mathbf{d} = \mathbf{v}_1 - \mathbf{v}_2 = 0, \quad \text{azaz} \quad \mathbf{V}_1 = \mathbf{V}_2,$$

tehát valóban csak egyetlen, az állításban megfogalmazott feltételeknek eleget tevő $\mathbf{v}(\mathbf{r})$, ($\mathbf{r} \in \Delta V$) vektormező létezik.